

1 ラグランジュ補間 (Lagrange interpolation)

数値解析では多項式補間のために Lagrange 多項式が使われる。 $x_j \neq y_j$ なる (x_j, y_j) に対し、Lagrange 補間多項式は各 x_j に値 y_j を対応させる最小次数の多項式である

$$L(x) = \sum_{j=0}^k y_j l_j(x) \quad (0.1)$$

がデータ $(x_0, y_0), \dots, (x_j, y_j), \dots, (x_k, y_k)$ に基づく補間多項式とする。ここで

$$l_j(x) = \prod_{0 \leq m \leq k, m \neq j} \frac{x - x_m}{x_j - x_m}$$

は多項式である。ここで $x = x_j$ ならば $l_j(x_j) = 1$ であり、 $i \neq j$ ならば $l_j(x_i) = 0$ である。

$$l(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_k) \quad (0.2)$$

とおくと $L(x)$ は

$$L(x) = l(x) \sum_{j=0}^k \frac{w_j}{x - x_j} y_j \quad (0.3)$$

となり、ここで

$$w_j = \frac{1}{l'(x_j)} = \frac{1}{\prod_{j=0, i \neq j}^k (x_j - x_i)}$$

である。また

$$l'(x) = \frac{d}{dx} l(x)$$

となる。

$l(x)$ と w_j の定義から

$$L(x_j) = y_j, \quad j = 0, \dots, k.$$

であり、これより

$$L(x_i) = \sum_{j=0}^k y_j l_j(x_i) = \sum_{j=0}^k L(x_j) l_j(x_i) \quad (0.4)$$

である。

2 ガウス求積法

ガウス求積法は上のアイデアを数値積分に適用したものである。

データ (x_j, y_j) と、関数 $f(x)$ で $y_i = f(x_i)$ なるものに対し、

$$g(x) = \sum_{i=0}^k (f(x_i) l_i(x)) \quad (1.0)$$

とおく。 $g(x)$ の積分 $G(x) = \int g(x) dx$ をもとめる。

解析的にはどの点 x_1, \dots, x_k を選ぶかの問題になる。

以下、(1) と (2) をしめす。

(1) 各点 $x_1, \dots, x_n \in [a, b]$ (ノード) と正の重み w_1, \dots, w_n (荷重) で、 $p(x)$ が次数 $\leq M$ の多項式するとき

$$\int_a^b p(x) \mu(dx) = \sum_{i=1}^n w_i p(x_i)$$

を満たすものをもとめることができる。ここで M と n は $M = 2n + 1$ をみたす。

(2) 各点 $x_1, \dots, x_n \in [a, b]$ (ノード) と正の重み w_1, \dots, w_n (荷重) で、 $f(x)$ が連続関数のとき

$$\int_a^b f(x) \mu(dx) = \sum_{i=1}^n w_i f(x_i)$$

を満たすものをもとめることができる。

2.1 Idea of proof

簡単のため $\mu(dx) = dx$ とする。

2.1.1 Proof of part (1)

N 次多項式を有限区間 $[-1, 1]$ で、 M 個の点を用いて数値的に積分したい。つまり、関数 $f(x)$ が n 個の既知の係数 a_n を用いて

$$f(x) = \sum_{n=0}^N a_n x^n$$

に対し

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \tag{1.1}$$

を考える。

[Step 1]

この積分を離散的な点だけを用いて計算したい。つまり、適当な M 個の点を用いて

$$\int_{-1}^1 f(x) dx = \sum_{i=1}^M f(x_i) w_i \tag{1.2}$$

となるような (x_i, w_i) の組み合わせを求める。

(1.2) を積分すると

$$\int_{-1}^1 f(x) dx = \int_{-1}^1 \sum_{n=0}^N a_n x^n dx = \sum_{n=0}^N a_n \left(\frac{1 - (-1)^{n+1}}{n+1} \right) \tag{1.3}$$

である。また

$$\sum_{i=1}^M f(x_i) w_i = \sum_{i=1}^M \sum_{n=0}^N a_n x_i^n w_i = \sum_{n=0}^N a_n \left(\sum_{i=1}^M x_i^n w_i \right)$$

これより、 N は任意なので

$$\frac{1 - (-1)^{n+1}}{n+1} = \sum_{i=1}^M x_i^n w_i, \quad n = 0, 1, \dots, N \tag{1.4}$$

を満たさなければならない。

x_i, w_i の選び方は存在する。 x_i, w_i の選び方に関する右辺の自由度は $2M$ なので、 $N+1 \leq 2M$ 、つまり $N \leq 2M-1$ でなければならない。

[Step 2]

積分 (1) を求めるために、離散的な N 個の点 $x = x_i$ における $f(x)$ の値を利用する。データは $(x_1, y_1), \dots, (x_j, y_j), \dots, (x_N, y_N)$ であるので、 $y_i = f(x_i) \equiv f_i, i = 1, \dots, N$ とする。

$F(x)$ を、上の N 個の点を全て通る $N - 1$ 次多項式であるとする。
 具体的には、ラグランジュ多項式を用いて

$$F(x) = \sum_{k=1}^N f_k \left(\prod_{1 \leq i \leq N, i \neq k} \frac{x - x_i}{x_k - x_i} \right) \quad (1.5)$$

となる。

誤差関数

$$g(x) = f(x) - F(x)$$

とおく。 $(g(x), f(x))$ は $2N - 1$ 次、 $F(x)$ は $N - 1$ 次多項式である。))

また、 $f(x_i) = F(x_i)$ (for all i) なので、 $g(x)$ は

$$g(x_1) = g(x_2) = \dots = g(x_N) = 0 \quad (1.6)$$

を満たす。

積分を考えると

$$\int_{-1}^1 g(x) dx = \int_{-1}^1 f(x) dx - \int_{-1}^1 F(x) dx$$

(1.2) を $F(x)$ に適用して

$$\int_{-1}^1 g(x) dx = \int_{-1}^1 f(x) dx - \sum_{i=1}^N F(x_i) w_i \quad (1.7)$$

と表されることが望まれる。。

$f(x)$ は $2N - 1$ 次であり、 $F(x)$ は N 個の点で表現されているので、
 誤差関数の積分 (1.7) (の両辺) をゼロにするような (x_i, w_i) の組み合わせ
 が存在する。(以下で示す。)

まず、(1.6) より

$$g(x) = (x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_N) G(x) \quad (1.8)$$

と書き換えることができる。ここで $G(x)$ は $N - 1$ 次多項式である。そ
 こで

$$\int_{-1}^1 g(x) dx = \int_{-1}^1 (x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_N) G(x) dx = 0 \quad (1.9)$$

を満たす N 個の $x = x_i$ を探すことができればよい。

$G(x)$ は $N - 1$ 次の Legendre 多項式を用いた基底関数で展開可能であるので

$$G(x) = \sum_{j=0}^{N-1} \alpha_j x^j = \sum_{j=0}^{N-1} a_j P_j(x) \quad (1.10)$$

と書くことができる。

また

$$(x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_N)$$

も、 N 次多項式の関数で書くことができる。

N 次多項式として N 次 Legendre 多項式 $P_N(x)$ を選ぶことにする。

点 x_1, x_2, \dots, x_N を $P_N(x) = 0$ を満たす N 個の点と選ぶとすると、 N 次だけの Legendre 多項式だけで書くことができる。つまり

$$(x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_N) = cP_N(x) \quad (1.11)$$

ただし c は x_1, \dots, x_N から決まる定数。

これより

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 g(x) dx &= \int_{-1}^1 cP_N(x) \sum_{j=0}^{N-1} a_j P_j(x) dx \\ &= c \sum_{j=0}^{N-1} a_j \int_{-1}^1 P_N(x) P_j(x) dx \\ &= c \sum_{j=0}^{N-1} a_j \delta_{N,j} \\ &= 0 \end{aligned}$$

つまり、 N 次 Legendre 多項式のゼロ点を求積法におけるゼロ点として選ぶと

$$\int_{-1}^1 g(x) dx = \int_{-1}^1 f(x) dx - \sum_{i=1}^N F(x_i) w_i \quad (1.12)$$

となることがわかる。

[Step 3]

(1.7), (1.10) を満たす w_i の選び方。

[Step 2] では、 $2N - 1$ 次の多項式で記述される $f(x)$ の積分は、 N 個の点を用いて

$$\int_{-1}^1 f(x)dx = \sum_{i=1}^N f(x_i)w_i \quad (1.13)$$

が成り立つ分点の位置と重み x_i, w_i の組があることを示し、 x_i は、 N 次 Legendre 多項式のゼロ点であった。

(1.5) を使う。

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 f(x)dx &= \int_{-1}^1 F(x)dx = \int_{-1}^1 \sum_{k=1}^N f_k \left(\prod_{1 \leq i \leq N, i \neq k} \frac{x - x_i}{x_k - x_i} \right) dx \\ &= \sum_{k=1}^N f_k \int_{-1}^1 \left(\prod_{1 \leq i \leq N, i \neq k} \frac{x - x_i}{x_k - x_i} \right) dx \\ w_k &= \int_{-1}^1 \left(\prod_{1 \leq i \leq N, i \neq k} \frac{x - x_i}{x_k - x_i} \right) dx \end{aligned} \quad (1.14)$$

とおくと

$$\text{上の右辺} = \sum_{k=1}^N f_k w_k$$

となる。

具体的な (1.14) の計算。

(1.11) より

$$\prod_{i=1, i \neq k}^N (x - x_i) = \frac{cP_N(x)}{x - x_k} \quad (1.15)$$

とかける。

また

$$\begin{aligned} cP'_N(x) &= \frac{\partial}{\partial x} [(x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_N)] \\ &= [(x - x_2) \cdots (x - x_N) + (x - x_1)(x - x_3) \cdots (x - x_N) + \dots + (x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_{N-1})] \\ &= \sum_{k=1}^N \prod_{i=1, i \neq k}^N (x - x_i) \end{aligned}$$

とくに

$$cP'_N(x_k) = \prod_{i=1, i \neq k}^N (x_k - x_i) \quad (1.16)$$

(1.15), (1.16) より

$$\prod_{i=1, i \neq k}^N (x - x_i) [\prod_{i'=1, i' \neq k}^N (x_k - x_{i'})]^{-1}$$

$$\begin{aligned}
&= \prod_{i=1, i \neq k}^N \frac{(x - x_i)}{x_k - x_i} \\
&= \frac{cP_N(x)}{x - x_k} \cdot \frac{1}{cP'_N(x_k)} \\
&= \frac{P_N(x)}{(x - x_k)P'_N(x_k)}
\end{aligned}$$

これより

$$\begin{aligned}
w_k &= \int_{-1}^1 \left(\prod_{1 \leq i \leq N, i \neq k} \frac{x - x_i}{x_k - x_i} \right) dx \\
&= \int_{-1}^1 \frac{P_N(x)}{(x - x_k)P'_N(x_k)} dx
\end{aligned}$$

である。

[Step 4]

クリストッフェル＝ダルブーの定理

2.1.2 Proof of part (2)

Weierstrass 近似定理 (WAT):

$[a, b]$ 上の連続関数 $f(x)$ と $\epsilon > 0$ に対し、多項式 $p(x)$ で $|f(x) - p(x)| < \epsilon$ for all $x \in [a, b]$ となるものがとれる。

$Q(f) = \sum_{i=1}^n w_i f(x_i)$ とおく。

$$Q(f) - \int_a^b f(x) dx = Q(f) - Q(p) + Q(p) - \int_a^b f(x) dx = I + II \quad (\text{say}). \tag{2.1}$$

と書き換える。

II は Weierstrass 近似定理より

$$\int_a^b |p(x) - f(x)| dx \leq \epsilon(b - a) \tag{2.2}$$

である。

I は次のように評価される :

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n w_i (f(x_i) - p(x_i)) &\leq \sum_{i=1}^n w_i \epsilon \\ &\leq \epsilon \sum_{i=1}^n w_i = \epsilon Q(1) \quad (\leq \epsilon \int_a^b 1 dx = \epsilon(b-a).) \end{aligned} \quad (2.3)$$

よって (1.2) の証明終わり。q.e.d.

2.1.3 モーメント法

(part 2-1)

多項式 $p(x) = x^j, j = 0, \dots, M$ に対する具体的な求積法

$$\int_a^b x^j dx = \sum_{i=1}^n w_i x_i^j \quad (2.4)$$

for some x_1, \dots, x_n if $j \leq 2n - 1$ をもとめる。

問題はいかに (x_i) と (w_i) を探すかである。モーメント法を使う。

2-1-(a)

Hankel 行列 H を導入する。

$(N+1) \times (M+1)$ 行列 H は、

$$H_{ij} = \mu_{i+j}, \quad i, j = 0, \dots, N+M \quad (2.5)$$

のとき、測度 $\mu(\cdot)$ に対応する $(N+1) \times (M+1)$ Hankel 行列という。ただし、 $(\mu_0, \mu_1, \dots, \mu_{N+M})$ は $\mu(\cdot)$ の $(N+M)$ モーメントである。

ここで

$$\mu_j = \int_a^b x^j \mu(dx), \quad j = 0, 1, 2, \dots \quad (2.6)$$

である。

H の例

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 1/2 \\ 1/2 & 1/3 \end{pmatrix}$$

$$\det H = 1/12 > 0.$$

2-1-(b)

Vandermonde 行列 V

$$V = \begin{pmatrix} x_0^0 & \cdots & \cdots & x_n^0 \\ x_0^1 & \cdots & \cdots & x_n^1 \\ x_0^2 & \cdots & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ x_0^n & \cdots & \cdots & x_n^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \cdots & \cdots & 1 \\ x_0^1 & \cdots & \cdots & x_n^1 \\ x_0^2 & \cdots & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \ddots & & \vdots \\ x_0^n & \cdots & \cdots & x_n^n \end{pmatrix}$$

を導入する。ここで x_0, \dots, x_n はたがいに異なるとする。

V は可逆なので一意なベクトル $\omega = {}^t(w_0, w_1, \dots, w_n)$ が存在し

$$V\omega = {}^t(\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n) \quad (2.7)$$

となる。ただし $\beta_i = \int_b^a x^i dx, i = 0, \dots, n$ 。よって w_0, \dots, w_n が一意にとれる

じっさい、(2.7) の

$$\omega = {}^t(w_0, w_1, \dots, w_n).$$

を捜す。

ここで $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n$ は具体的に

$$\begin{aligned} \beta_0 &= \int_a^b dx = b - a \\ \beta_1 &= \int_a^b x dx = \frac{1}{2}(b^2 - a^2) \\ &\dots \\ \beta_n &= \int_a^b x^n dx = \frac{1}{n+1}(b^{n+1} - a^{n+1}) \end{aligned} \quad (2.8)$$

で与えられる。

$p_n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n$ とおく。ここで $(x_i, p_n(x_i)), i = 0, 1, \dots, n$ はデータである。

(2.7) より

$$\begin{aligned} \int_a^b dx &= w_0 + w_1 + \dots + w_n \\ \int_a^b x dx &= w_0x_0 + w_1x_1 + \dots + w_nx_n \\ &\dots \\ \int_a^b x^n dx &= w_0x_0^n + w_1x_1^n + \dots + w_nx_n^n \end{aligned}$$

である。

$$V\omega = (\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n)$$

で V が可逆なので

$$\begin{aligned} &\{ \text{the sum by the data } (x_i, p_n(x_i)) \} \\ &= w_0p_n(x_0) + w_1p_n(x_1) + \dots + w_np_n(x_n) \\ &= a_0(w_0 + w_1 + \dots + w_n) + a_1(w_0x_0 + w_1x_1 + \dots + w_nx_n) + \dots + a_n(w_0x_0^n + w_1x_1^n + \dots + w_nx_n^n) \\ &= a_0 \int_a^b dx + a_1 \int_a^b x dx + \dots + a_n \int_a^b x^n dx \\ &= \int_a^b p_n(x) dx \end{aligned} \tag{2.9}$$

となる。

(part 2-3)

Legendre 多項式

k 次多項式 $(p^{(k)}(x))$ の列が、測度 $\alpha(A)$ に関して直交多項式とは、

$$\int p^{(k)}(x)p^{(l)}(x)\alpha(dx) = 0 \quad (k \neq l), = c_k \quad (k = l). \tag{2.10}$$

が成り立つことを言う。 $c_k = 1, k = 0, 1, \dots$ ならば正規直交多項式という。

我々は $p^{(k)}(x)$ の根は単純であり、区間 $[a, b]$ ($a = -1, b = 1$ にあるとする)。また多項式の最高次の係数は 1 に等しいとする。

ノード (分点) (x_i) と重み (w_j) を具体的に求める。ノード (x_i) と重み (w_j) が与えられた時、次の漸化式が成立する：

$$x_j p^{(j)}(x) = (x - w_j) p^{(j-1)}(x) - x_{j-1} p^{(j-2)}(x), j = 1, \dots, n, \quad (2.11)$$

with

$$p^{(-1)}(x) = 0, p^{(0)}(x) = 1.$$

なお Legendre 多項式の場合、 $d\alpha = dx$ ととる。

なお、相異なる x_0, \dots, x_n と相異なる y_0, \dots, y_n に対し、 n 次多項式 ($\deg p = n$) $p(x)$ で

$$p(x_i) = y_i \quad (0 \leq i \leq n). \quad (2.12)$$

なるものがただ一つ存在することが知られている。このとき

$$\int_{-1}^1 p(x) dx = \sum_{i=1}^n w_i y_i. \quad (2.13)$$

である。

n 次 Legendre 多項式 $P_n(x)$ の零点 x_1, x_2, \dots, x_n に対し、

$$w_i = \frac{2}{(1 - x_i^2)[P_n'(x_i)]^2} = \frac{2}{(1 - x_i^2)[nP_{n-1}(x_i)]^2}. \quad (2.14)$$

であることが知られている。ただし、 $P_n(1) = 1, n = 1, 2, \dots$ となるものをとる。

例

n	x_i	w_i
1	0	2
2	$\sqrt{1/3}, -\sqrt{1/3}$	1, 1
3	$0, \sqrt{3/5}, -\sqrt{3/5}$	8/9, 5/9, 5/9
...

2.2 Exccercise (練習)

[1] ラグランジュの補間公式

Proposition 1 x 座標が互いに異なる $n+1$ 個の点 $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n), (x_{n+1}, y_{n+1})$ を通る n 次以下の関数 $y = f(x)$ は次のように定まる:

$$f(x) = \sum_{i=1}^{n+1} \frac{f_i(x)}{f_i(x_i)} y_i$$

where

$$f_i(x) = \prod_{1 \leq j \leq n+1, i \neq j} (x - x_j) \quad (2.15)$$

例 ラグランジュの補間公式 ($n = 2$)

x 座標が互いに異なる 3 個の点 $(x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3)$ を通る 2 次以下の関数 $y = f(x)$ は次のように定まる。

$$f(x) = \frac{(x - x_2)(x - x_3)}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)} \cdot y_1 + \frac{(x - x_1)(x - x_3)}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} \cdot y_2 + \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)} \cdot y_3$$

例 1

3 点 $(-2, 3), (-1, 2), (1, 6)$ を通る 2 次以下の関数 $f(x)$ を求める。

$$\begin{aligned} f(x) &= \frac{(x + 1)(x - 1)}{(-2 + 1)(-2 - 1)} \cdot 3 + \frac{(x + 2)(x - 1)}{(-1 + 2)(-1 - 1)} \cdot 2 + \frac{(x + 2)(x + 1)}{(1 + 2)(1 + 1)} \cdot 6 \\ &= x^2 + 3x + 2 \end{aligned}$$

例 2

3 点 $(0, 1), (1, 3), (4, 9)$ を通る 2 次以下の関数 $f(x)$ を求める。

$$\begin{aligned} f(x) &= \frac{(x - 1)(x - 4)}{(0 - 1)(0 - 4)} \cdot 1 + \frac{(x - 0)(x - 4)}{(1 - 0)(1 - 4)} \cdot 3 + \frac{(x - 0)(x - 1)}{(4 - 0)(4 - 1)} \cdot 9 \\ &= 2x + 1 \end{aligned}$$

例 3: 三次補間

関数 $f(x)$ が四点 $(-1, 2), (0, 5), (2, -1), (3, 2)$ を通るとき、これらの四点を通る三次関数 $p(x)$ をラグランジュの補間公式を用いて求める。

解答

四点

$$(x_0, f(x_0)), (x_1, f(x_1)), (x_2, f(x_2)), (x_3, f(x_3)),$$

を通る三次関数 $p(x)$ を与えるラグランジュの補間公式は、

$$\begin{aligned} p(x) = & \frac{(x-x_1)(x-x_2)(x-x_3)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)(x_0-x_3)} \cdot f(x_0) + \\ & \frac{(x-x_0)(x-x_2)(x-x_3)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)(x_1-x_3)} \cdot f(x_1) + \\ & \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_3)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)(x_2-x_3)} \cdot f(x_2) + \\ & \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)}{(x_3-x_0)(x_3-x_1)(x_3-x_2)} \cdot f(x_3) \end{aligned}$$

である。

四点の座標を代入して

$$\begin{aligned} p(x) = & \frac{(x-0)(x-2)(x-3)}{(-1-0)(-1-2)(-1-3)} \cdot 2 + \\ & \frac{(x+1)(x-2)(x-3)}{(0+1)(0-2)(0-3)} \cdot 5 + \\ & \frac{(x+1)(x-0)(x-3)}{(2+1)(2-0)(2-3)} \cdot (-1) + \\ & \frac{(x+1)(x-0)(x-2)}{(3+1)(3-0)(3-2)} \cdot 2 \\ = & -\frac{1}{6}x(x-2)(x-3) + \frac{5}{6}(x+1)(x-2)(x-3) \\ & + \frac{1}{6}(x+1)(x)(x-3) + \frac{1}{6}(x+1)(x)(x-2) \\ = & x^3 - 3x^2 - x + 5 \end{aligned}$$

となる。

(2.15) の証明についても、 $n = 2$ の場合の場合についてのみ紹介する。同様の方法で $n + 1$ 個の点 $(x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3), \dots, (x_{n+1}, y_{n+1})$ を通る n 次以下の関数 (多項式) の一般形を示すこともできる。

証明 多項式の係数と関数の値の duality を利用する。

$$f(x) = g_1(x)y_1 + g_2(x)y_2 + g_3(x)y_3 \quad (2.16)$$

とおく。

$$f(x_1) = y_1, f(x_2) = y_2, f(x_3) = y_3$$

を満たすように式を作りたいので、 $g_1(x), g_2(x), g_3(x)$ は次の条件を満たす必要がある：

$$g_1(x_1) = 1, g_2(x_1) = 0, g_3(x_1) = 0,$$

$$g_1(x_2) = 0, g_2(x_2) = 1, g_3(x_2) = 0,$$

$$g_1(x_3) = 0, g_2(x_3) = 0, g_3(x_3) = 1.$$

まず、 $g_1(x)$ について考える。 $g_1(x_2) = g_1(x_3) = 0$ より、因数定理から

$$g_1(x) = a_1(x - x_2)(x - x_3)$$

と表せる。(ただし、 a_1 は定数)

$g_1(x_1) = 1$ より、上式から $1 = a_1(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)$ である。

$$a_1 = \frac{1}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)}$$

が求まる。よって、

$$g_1(x) = \frac{1}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)}(x - x_2)(x - x_3)$$

がわかった。同様の方法で、

$$g_2(x) = (x - x_1)(x - x_3) \frac{1}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)}$$

$$g_3(x) = (x - x_1)(x - x_2) \frac{1}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)}$$

が求まるため、(2.16) に代入して、

$$f(x) = \frac{1}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)}(x - x_2)(x - x_3)y_1 + (x - x_1)(x - x_3) \frac{1}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)}y_2 \\ + (x - x_1)(x - x_2) \frac{1}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)}y_3$$

が導かれた。また、それぞれの項は x の 2 次式なので、 $f(x)$ も 2 次式である。q.e.d.

21-leb-lec の

[II] 1.5 積分論-2 の練習問題

[1] 関数 f を $[0, \infty)$ 上の非負値ルベグ可積分関数とし、 $[0, \infty)$ 内のルベグ可測集合 A に対して

$$m(A) = \int_A f(x)\mu(dx)$$

とおく。この時、次の各問に答えよ。

(1) m は $[0, \infty)$ 上の測度となることを示せ。

(2) $F(x) = m([0, x])$ とするとき F は $[0, \infty)$ 上の連続関数であることを示せ。

(3) (2) で定義された関数 F は一様連続でもあることを示せ。

[2] $x \in \mathbf{R}$ に集中した \mathbf{R} 上のディラック測度を δ_x で表す。 $A \subset \mathbf{R}$ に対して $\delta_x(A) = 1$ ($x \in A$), $= 0$ ($x \notin A$)。2つの測度 μ, ν に対して μ が ν に関し絶対連続であるとき $\mu \ll \nu$ と表す。

(1) 全ての $x \in \mathbf{R}$ に対して $\delta_x \ll \nu$ となるような \mathbf{R} 上の σ -有限ボレル測度 ν は存在しないことを示せ。

(2) (1) で ν の条件「 σ -有限」を落とした場合はどうか。

[3] 有限閉区間 $[a, b]$ でルベグ積分可能な関数列 $\{f_n\}_{n=1}^{\infty}$ に対し、 $[a, b]$ でルベグ積分可能な正值関数 f が存在して

$$|f_n(x)| \leq f(x), \quad x \in [a, b], \quad n = 1, 2, \dots$$

$x \in [a, b]$ に対して $F_n(x) = \int_a^x f_n(t)dt$ とおく。 $[a, b]$ 上の関数 F が存在して、各 $x \in [a, b]$ に対して $n \rightarrow \infty$ のとき $F_n(x)$ は $F(x)$ に収束するとする。以下を示せ。

(1) F_n は F に $[a, b]$ で一様に収束する。

(2) F は $[a, b]$ で絶対連続である。

[4] 実数上の非負値可測関数 f は任意の有限区間 $[a, b]$ 上でルベグ積分可能ならば

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{x} \int_1^x f(t) dt = \lim_{x \rightarrow \infty} x \int_x^\infty \frac{f(t)}{t^2} dt$$

が成り立つことを証明せよ。ただし、両辺のうち少なくとも一方は存在するものとする。

memo